Family list 1 family member for: JP11254237 Derived from 1 application.

1 FINE MACHINING DEVICE AND FINE MACHINING METHOD Publication info: JP11254237 A - 1999-09-21

Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

FINE MACHINING DEVICE AND FINE MACHINING METHOD

Patent number: JP11254237
Publication date: 1999-09-21

Inventor: IDE TSUGIO; NEHASHI SATOSHI; ISHIDA MASAYA; SHIMODA

TATSUYA; KATSUYAMA TAKANOBU

Applicant: SEIKO EPSON CORP

Classification:

- international: **B23H3/00; C23C14/04; H01L41/09; B41J2/01**; H01L21/3065;

B23H3/00; **C23C14/04**; **H01L41/09**; B41J2/01; H01L21/02; (IPC1-7): B41J2/01; H01L21/3065; B23H3/00; C23C14/04;

H01L41/09

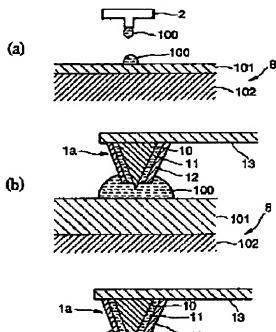
- european:

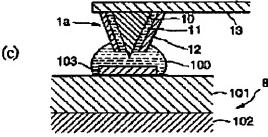
Application number: JP19980063759 19980313 Priority number(s): JP19980063759 19980313

Report a data error here

Abstract of JP11254237

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a fine machining device which can efficiently use material and can be miniaturized. SOLUTION: Fine machining is performed by locally applying fluid 100 used for fine machining to the work area of a work face 101 by means of an ink jet system(a), making a probe 1a contact with the fluid 100 applied to the work area (b) and supplying the probe 1a made to contact with the fluid 100 with voltage and light without wastefully spending fluid which is used as a machining medium.





Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

(11)特許出願公開番号

特開平11-254237

(43)公開日 平成11年(1999)9月21日

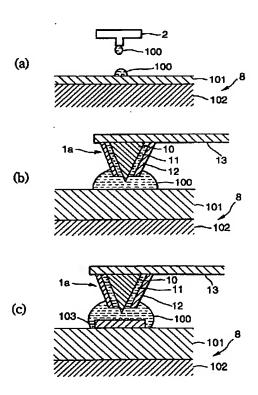
(51) Int. C1. 6 B23H 3/00	識別記号	F I B23H 3/00
C23C 14/04		C23C 14/04 B
H01L 41/09		H01L 41/08 U
// B41J 2/01		B41 J 3/04 101 Z
HO1L 21/3065		H01L 21/302 J
		審査請求 未請求 請求項の数20 OL (全10頁)
(21)出願番号	特願平10-63759	(71)出願人 000002369
		セイコーエプソン株式会社
(22)出顧日	平成10年(1998)3月13日	東京都新宿区西新宿2丁目4番1号
	·	(72)発明者 井出 次男
		長野県諏訪市大和3丁目3番5号 セイコ ーエプソン株式会社内
		(72)発明者 根橋 聡
		長野県諏訪市大和3丁目3番5号 セイコ ーエプソン株式会社内
		(72)発明者 石田 方哉
		長野県諏訪市大和3丁目3番5号 セイコ
		ーエプソン株式会社内
		(74)代理人 弁理士 鈴木 喜三郎 (外2名)
		最終頁に続く

(54) 【発明の名称】微細加工装置および微細加工方法

(57)【要約】

【課題】 材料の利用効率がよく小型化が可能な微細加工装置を提供する。

【解決手段】 被加工面(101)の被加工領域に微細加工に用いる流動体(100)を局所的にインクジェット方式により塗布し(a)、被加工領域に塗布された流動体(100)に探針(1)を接触させ(b)、流動体(100)に接触させた探針(1)に電圧や光などのエネルギーを供給することにより、作用媒体である流動体を無駄にすることなる微細加工を行う。



9

【特許請求の範囲】

【請求項1】 探針を用いて被加工面を微細加工するための微細加工装置において、

1

前記被加工面に微細加工するための前記探針と、

前記探針を前記被加工面に対して任意の相対的な空間位置に搬送可能な第1搬送機構と、

前記被加工面に流動体を局所的に塗布可能に構成された流動体塗布機構と、

前記流動体塗布機構を前記被加工面に対して任意の相対 的な空間位置に搬送可能な第2搬送機構と、

前記探針に所定のエネルギーを供給可能に構成されたエネルギー供給装置と、

前記第1搬送機構による前記探針の搬送、前記流動体塗布機構による流動体の塗布、前記第2搬送機構による前記流動体塗布機構の搬送および前記エネルギー供給装置による前記探針へのエネルギーの供給を制御する制御装置と、を備え、

前記制御装置は被加工面の被加工領域に前記流動体塗布機構に前記流動体を塗布させ、前記被加工領域に塗布された流動体に前記探針を接触させ、前記エネルギー供給 20装置に前記探針にエネルギーを供給させることを特徴とする微細加工装置。

【請求項2】 前記エネルギー供給装置は、前記エネルギーとして前記探針と前記流動体との間に一定電圧を印加可能に構成され、

前記探針は、前記エネルギー供給装置の一方の電位に接続される芯極と、前記エネルギー供給装置の基準電位に接続される参照電極と、を備える請求項1に記載の微細加工装置。

【請求項3】 前記エネルギー供給装置は、前記エネル 30 ギーとして光を供給可能に構成され、

前記探針は、前記エネルギー供給装置からの光を前記被加工面の被加工領域に伝達可能な導波路を備える請求項1に記載の微細加工装置。

【請求項4】 探針を用いて被加工面を微細加工するための微細加工装置において、

前記被加工面に微細加工するためにエネルギー供給装置 の一方の電位に接続される芯極を備えた探針と、

前記探針を前記被加工面に対して任意の相対的な空間位置に搬送可能な第1搬送機構と、

前記被加工面に局所的に流動体を塗布可能に構成された流動体塗布機構と、

前記流動体塗布機構を前記被加工面に対して任意の相対 的な空間位置に搬送可能な第2搬送機構と、

前記探針と前記流動体との間に一定電圧を印加可能に構成された前記エネルギー供給装置と、

前記第1搬送機構による前記探針の搬送、前記流動体塗布機構による流動体の塗布、前記第2搬送機構による前記流動体塗布機構の搬送および前記エネルギー供給装置による前記探針へのエネルギーの供給を制御する制御装 50

置と、を備え、

前記制御装置は前記被加工面の被加工領域に前記探針を 近づけて前記エネルギー供給装置に当該探針に対し電圧 を印加させて第1の加工を行わせ、さらに当該被加工領 域に前記流動体塗布機構により前記流動体を塗布させて 第2の加工を行わせることを特徴とする微細加工装置。

【請求項5】 前記流動体塗布機構は、ノズル穴に通ずる圧力室と当該圧力室を加圧可能に設けられた圧電体素子とを備えるインクジェット式記録ヘッドであり、前記制御装置は前記圧電体素子に電圧を印加することにより当該圧力室に充填された流動体を前記ノズル穴から吐出させて当該流動体を前記被加工面に塗布可能に構成されている請求項1に記載の微細加工装置。

【請求項6】 前記第1搬送機構および前記第2搬送機構のいずれか一方が他方とともに移送可能に構成され、 当該一方の搬送機構が当該他方の搬送機構に対し一定範囲で移動可能に構成されている請求項1に記載の微細加工装置。

【請求項7】 前記被加工面には金属薄膜が形成され、前記流動体として前記金属を酸化させる溶液を使用し、前記エネルギー供給装置より電圧を供給することにより前記金属薄膜を酸化させる請求項2に記載の微細加工装置。

【請求項8】 前記被加工面は導電性を備え、前記流動体として鍍金液を使用し、前記エネルギー供給装置より電圧を供給することにより前記被加工面を鍍金する請求項2に記載の微細加工装置。

【請求項9】 前記流動体としてレジスト材料を使用し、前記エネルギー供給装置より光を供給することにより前記レジスト材料を露光する請求項3に記載の微細加工装置。

【請求項10】 前記被加工面は磁性材料で形成され、前記流動体として酸化物をエピタキシャル成長させる原料を含んだ溶液を使用し、前記制御装置は前記第1の加工として前記磁性材料を酸化物とさせ、前記第2の加工として当該酸化物を前記流動体中でエピタキシャル成長させる請求項4に記載の微細加工装置。

【請求項11】 探針を用いて被加工面を微細加工する ための微細加工方法において、

40 前記被加工面の被加工領域に微細加工に用いる流動体を 局所的に塗布する工程と、

前記被加工領域に塗布された前記流動体に前記探針を接触させる工程と、

前記流動体に接触させた前記探針に所定のエネルギーを 供給する工程と、を備えたことを特徴とする微細加工方 法。

【請求項12】 前記エネルギーを供給する工程では、前記エネルギーとして前記探針と前記流動体との間に一定電圧を印加し、さらに前記流動体の一部に基準電位を供給する請求項11に記載の微細加工方法。

【請求項13】 前記エネルギーを供給する工程では、 前記エネルギーとして光を供給する請求項11に記載の 微細加工方法。

【請求項14】 探針を用いて被加工面を微細加工する ための微細加工方法において、

前記被加工面の被加工領域に前記探針を近づける工程 と.

前記被加工面に近づけられた探針にエネルギーして第 1 の加工をする工程と、

前記被加工領域に流動体を塗布させて第2の加工をする 10 工程と、を備えたことを特徴とする微細加工方法。

【請求項15】 前記流動体を塗布する工程では、インクジェット方式により前記流動体を前記被加工面に塗布する請求項11に記載の微細加工方法。

【請求項16】 前記流動体を塗布する工程および前記探針を接触させる工程では、前記流動体を局所的に塗布する際に前記探針を前記被加工領域付近に搬送し、前記流動体の塗布後に前記探針を局所的に搬送する請求項11に記載の微細加工方法。

【請求項17】 前記被加工面には金属薄膜が形成され、前記流動体として前記金属を酸化させる溶液を使用し、前記エネルギーとして電圧を供給することにより前記金属薄膜を酸化させる請求項12に記載の微細加工方法。

【請求項18】 前記被加工面は導電性を備え、前記流動体として鍍金液を使用し、前記エネルギーとして電圧を供給することにより前記被加工面を鍍金する請求項12に記載の微細加工方法。

【請求項19】 前記流動体としてレジスト材料を使用し、前記エネルギーとして光を供給することにより前記 30レジスト材料を露光する請求項13に記載の微細加工方法。

【請求項20】 前記被加工面は磁性材料で形成され、前記流動体として酸化物をエピタキシャル成長させる原料を含んだ溶液を使用し、記第1の加工をする工程は前記磁性材料を酸化物とさせる工程であり、前記第2の加工をする工程は当該酸化物を前記流動体中でエピタキシャル成長させる工程である請求項14に記載の微細加工方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は探針を用いた微細加工方法に係り、特にインクジェット方式を用いることにより材料の利用効率を上げ、小型の装置で微細加工を可能とする微細加工技術の改良に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、特開昭63-271743号公報 に記載されているように、トンネル効果による電流が生 じることを利用して資料表面を微細加工する技術が知ら れていた。トンネル効果は探針が資料表面に近づくと探 50 針の先端と最も近い試料上の原子との間で電流が流れるというもので、原子レベルの凹凸形状に依存して生ずる現象である。微細加工はこのトンネル効果による電流が流れる空間中に媒体(気体または液体)を作用させると、この作用媒体の種類に応じ電流が流れる微細な領域で反応を促進させることができることを利用するものである。この技術はSPM(Scanning Prove Microscope)技術と近似している。

【0003】この他探針と試料との物理的な接触により 試料表面を加工する技術は特開平6-151392号公 報や特許掲載公報第2599897号に掲載されてい る。例えば上記特開昭63-271743号公報では探 針と試料を反応室に入れ、反応室に反応ガスを供給する ことによって微細加工を行うものである。また特開平6-297252号公報には、被加工電極上にゴム製のO リング等の収納容器を載置し、収納容器内に液体を充た し、この液体中で微細加工を行うという技術が開示され ている。

[0004]

20

【発明が解決しようとする課題】しかしながらエッチングや鍍金等、トンネル効果等の物理化学的反応を使用した表面加工技術では微細加工装置が大型になるという問題があった。作用媒体を貯蔵するために反応容器を備える必要がある他、作用媒体の局所において反応条件が変わらないように、媒体の温度、イオン濃度や気泡の量を一定にし、ゴミ等が混入しないような設備が必要とされていたからである。

【0005】また従来の技術では、材料の使用効率が悪いという問題点もあった。例えばレジスト材料など被加工試料に塗布後に回収できなくなる作用媒体の場合には、微細加工に用いられる材料が微量であるにもかかわらず多くの材料を未使用のまま破棄せざるを得なかった。

【0006】上記問題点に鑑み、本願発明者は高精度の印字を可能としている技術であるインクジェット方式等を使用することで、上記問題点を悉く解決しうることに想到した。

[0007]

【課題を解決するための手段】すなわち本発明の第1の 40 課題は、作用媒体である流動体を局所的に塗布すること により、材料の利用効率がよく小型化が可能な微細加工 装置を提供することである。

【0008】本発明の第2の課題は、作用媒体である流動体を局所的に塗布することにより、材料の利用効率がよく小型の装置に適用可能な微細加工方法を提供することである。

【0009】上記第1の課題を解決する発明は、探針を用いて被加工面を微細加工するための微細加工装置において、以下の構成を備える。

【0010】(a) 被加工面に微細加工するための探

針。

【0011】(b) 探針を被加工面に対して任意の相対的な空間位置に搬送可能な第1搬送機構。

【0012】(c) 被加工面に流動体を局所的に塗布 可能に構成された流動体塗布機構。

【0013】(d) 流動体塗布機構を被加工面に対して任意の相対的な空間位置に搬送可能な第2搬送機構。

【0014】(e) 探針に所定のエネルギーを供給可能に構成されたエネルギー供給装置。

【0015】(f) 第1搬送機構による探針の搬送、流動体塗布機構による流動体の塗布、第2搬送機構による流動体塗布機構の搬送およびエネルギー供給装置による探針へのエネルギーの供給を制御する制御装置。

【0016】そして制御装置は被加工面の被加工領域に流動体塗布機構に流動体を塗布させ、被加工領域に塗布された流動体に探針を接触させ、エネルギー供給装置に探針にエネルギーを供給させる。または制御装置は、被加工面の被加工領域に探針を近づけてエネルギー供給装置に探針に対し電圧を印加させて第1の加工を行わせ、さらに被加工領域に流動体塗布機構により流動体を塗布20させて第2の加工を行わせる。

【0017】本発明によれば、微小量の流動体と反応させるので流動体のイオン濃度や温度はすぐに変化するが、液滴の大きさが一定で被加工面の状態が一定ならばその変化後の流動体の状態は一定のものとして把握することができる。したがって大きな溶液層や反応容器等の雰囲気装置が不要となり、製造装置が小型で済み、低コストである。

【0018】ここで被加工面とは微細加工を施す対象と なる面であり試料面等の硬い面であっても可撓性のある フィルム上の面であってもよい。流動体とは被加工面に 物理化学的作用を生じさせるための作用媒体であって用 途により種々に変更可能である。例えば微細加工として 陽極酸化させるにはシュウ酸溶液等、被加工面を酸化す る溶液を適用する。このときエネルギー供給装置からは 電圧を供給する。微細加工として鍍金をするにはパーマ ロイ鍍金液等の鍍金用溶液を適用する。このときエネル ギー供給装置からは電圧を供給する。微細加工としてレ ジストを設けるにはエネルギー付与によって硬化する硬 化性樹脂を適用する。このときエネルギー供給装置から は光を供給する。微細加工として酸化物を液相でエピタ キシャル成長させるには鉄やコバルト等塩化物水溶液を 適用する。このときエネルギー供給装置からは電圧を供 給する。

【0019】また探針は微細加工の目的に応じいかなる構造をしていてもよい。例えば探針がエネルギー供給装置の一方の電位に接続される芯極と、エネルギー供給装置の基準電位に接続される参照電極と、を備える場合には、上記エネルギー供給装置は、エネルギーとして探針と流動体との間に一定電圧を印加可能に構成される。探 50

針として光を被加工面の被加工領域に伝達可能な導波路を備える場合には、上記エネルギー供給装置は、エネルギーとして光を供給可能に構成される。探針としてエネルギー供給装置の一方の電位に接続される芯極を備える場合には、上記エネルギー供給装置は、エネルギーとして探針と流動体との間に一定電圧を印加可能に構成される。

【0020】流動体塗布機構は被加工面に局所的に流動体を塗布可能であればその構成を問わない。例えば上記流動体塗布機構にはインクジェット方式を使用することが好ましい。インクジェット方式によれば微小量の流動体を被加工面の任意の位置に塗布可能だからである。インクジェット方式のなかでもピエゾジェット方式によることは好ましい。ピエゾジェット方式によれば流動体に熱を加えることがないので作用媒体である流動体に変質を生ずることがないからである。ピエゾジェット方式は例えばノズル穴に通ずる圧力室と当該圧力室を加圧可能に設けられた圧電体素子とを備えるインクジェット式記録ヘッドであり、制御装置は圧電体素子に電圧を印加することにより当該圧力室に充填された流動体をノズル穴から吐出させて当該流動体を被加工面に塗布可能に構成される。

【0021】第1搬送機構および第2搬送機構は被加工面と探針または流動体塗布機構の相対的な空間位置を変更可能に構成されていればよく、被加工面のみを搬送可能であっても探針または流動体塗布機構のみを搬送可能であってもまたは被加工面および探針または流動体塗布機構の双方を搬送可能であってもよい。また上記第1搬送機構および第2搬送機構のいずれか一方が他方ともに移送可能に構成され、当該一方の搬送機構が当該他方の搬送機構に対し一定範囲で移動可能に構成されていてもよい。すなわち探針と流動体塗布機構が共に被加工領域に移動される構成であって、流動体塗布機構により流動体が塗布されたら、塗布された流動体の位置に探針を運ぶ局所的な構造を備えていればよい。探針は回転動作によって搬送されるのでもよい。

【0022】上記第2の課題を解決する発明は、探針を用いて被加工面を微細加工するための微細加工方法において、(a) 被加工面の被加工領域に微細加工に用いる流動体を局所的に塗布する工程と、(b) 被加工領域に塗布された流動体に探針を接触させる工程と、

(c) 流動体に接触させた探針に所定のエネルギーを 供給する工程と、を備える。

【0023】例えば上記エネルギーを供給する工程では、エネルギーとして探針と流動体との間に一定電圧を印加し、さらに流動体の一部に基準電位を供給する。例えば上記エネルギーを供給する工程では、エネルギーとして光を供給する。上記流動体を塗布する工程では、インクジェット方式により流動体を被加工面に塗布する。

【0024】また上記流動体を塗布する工程および探針を接触させる工程では、流動体を局所的に塗布する際に探針を被加工領域付近に搬送し、流動体の塗布後に探針を局所的に搬送する。具体的には、上記被加工面は導電性を備え、流動体として鍍金液を使用し、エネルギーとして電圧を供給することにより被加工面を鍍金する。また具体的には上記流動体としてレジスト材料を使用し、エネルギーとして光を供給することによりレジスト材料を露光する。

【0025】また本発明は、前記被加工面の被加工領域 10 に前記探針を近づける工程と、被加工面に近づけられた探針にエネルギーして第1の加工をする工程と、被加工領域に流動体を塗布させて第2の加工をする工程と、を備える。具体的には、被加工面は磁性材料で形成され、流動体として酸化物をエピタキシャル成長させる原料を含んだ溶液を使用し、記第1の加工をする工程は磁性材料を酸化物とさせる工程であり、第2の加工をする工程は当該酸化物を流動体中でエピタキシャル成長させる工程である

[0026]

【発明の実施の形態】以下、本発明を実施するための最 良の形態を、図面を参照して説明する。

(実施形態1)本発明の実施形態1は局所的に陽極酸化をさせる微細加工に関する。図1に本実施形態1における微細加工装置の構成図を示す。本微細加工装置は、図1に示すように探針1、インクジェット式記録ヘッド2、探針搬送機構3、ヘッド搬送機構4、制御装置5および微細加工用電源6を備えている。

【0027】探針1aは図2の断面図に示すようにカンチレバー13の先端に、芯極10、絶縁膜11、参照電 30極12を備えている。芯極10はトンネル効果により直接微細加工を司る電極で、いわゆる作用極として作用する電極である。芯極10は微細加工に耐えられる物理的化学的安定性を有する材料で構成される。絶縁膜11は芯極10と参照電極12との間を絶縁するための膜であり、良好な絶縁材料、例えば酸化ケイ素等で形成されている。参照電極12は電極電位の基準となる基準電圧を与えるための電極であり物理的化学的に安定な材料で構成される。

【0028】インクジェット式記録ヘッド2は、一般的なインクジェット式記録ヘッドとして任意の流動体を吐出可能に構成されていればよい。例えば図11はオンデマンド型のピエゾジェット方式によるインクジェット式記録ヘッドの分解斜視図である。このインクジェット式記録ヘッド2は、ノズル211の設けられたノズル板21および振動板23の設けられた圧力室基板22を、筐体25に嵌め込んで構成される。圧力室基板22は、例えばシリコンをエッチングして形成されキャビティ(圧力室)221、側壁222およびリザーバ223等が形成されている。

【0029】図12にノズル板21、圧力室基板22お よび振動板23を積層して構成されるインクジェット式 記録ヘッド2の主要部構造の斜視図一部断面図を示す。 図12に示すように、ノズル板21は、圧力室基板22 と貼り合わせられたときにキャピティ221に対応する 位置に配置されるように、ノズル穴211が形成されて いる。圧力室基板22には、シリコン単結晶基板等をエ ッチングすることにより、各々が圧力室として機能可能 にキャビティ221が複数設けられている。キャビティ 221間は側壁222で分離されている。各キャビティ 221は、供給口224を介して共通の流路であるリザ ーバ223に繋がっている。振動板23は例えば熱酸化 膜等により構成される。振動板23上のキャビティ22 1に相当する位置には圧電体素子24が形成されてい る。振動板23にはインクタンク口231が設けられ、 図示しないタンクから作用媒体である流動体100を導 入可能に構成されている。流動体100の組成は微細加 工の内容に応じて種々に変更可能であり、インクジェッ ト式記録ヘッド2から吐出可能な粘度(数pc)を備え ていればよい。圧電体素子24は例えばPZT素子等を 20 上部電極および下部電極(図示せず)とで挟んだ構造を 備える。圧電体素子24は制御装置5から供給される制 御信号Spに対応して体積変化を生ずることが可能に構 成されている。なお上記インクジェット式記録ヘッドは 圧電体素子に体積変化を生じさせて流動体を吐出させる 構成であったが、発熱体により流動体に熱を加えその膨 張によって液滴を吐出させるようなヘッド構成であって もよい。すなわち局所的に流動体を塗布可能な構成を備 えていればよい。ただしその場合流動体100が熱など により変質しないことが条件となる。

【0030】探針搬送機構3は図示しない制御モータに より探針1を試料8に対して任意の相対的空間位置に搬 送可能に構成されている。例えば制御装置5からの制御 信号Sx1によりX軸方向に、制御信号Sy1によりY 軸方向に、制御信号 S z 1 により 2 軸方向にそれぞれ探 針1を搬送可能に構成されている。さらに探針搬送機構 3は図示しない圧電体素子を備え、探針1の先端位置を 微調整することが可能に構成されている。ヘッド搬送機 構4は図示しない制御モータによりインクジェット式記 録ヘッド2を試料8に対して任意の相対的空間位置に搬 送可能に構成されている。例えば制御装置5からの制御 信号Sx2によりX軸方向に、制御信号Sy2によりY 軸方向に、制御信号Sz2により2軸方向にそれぞれイ ンクジェット式記録ヘッド2を搬送可能に構成されてい る。なお各搬送機構は探針またはインクジェット式記録 ヘッドと試料8との相対位置を調整すればよいため、探 針1またはインクジェット式記録ヘッド2のみを搬送し ても試料8のみを搬送しても探針1またはインクジェッ ト式記録ヘッド2および試料8の双方を同時に搬送する ものでもよい。

50

【0031】制御装置5は例えばコンピュータ装置であって図示しないメモリ、CPU、インターフェース回路等を備える。そして所定のプログラムを実行することにより本微細加工装置に本発明の微細加工方法を実行させることが可能に構成されている。そして探針1により微細加工を行わせる制御信号Svを微細加工用電源6に、探針1を搬送する制御信号Sx1、Sy1、Sz1を探針搬送機構3に、流動体を吐出させる制御信号Spをインクジェット式記録ヘッド2に、当該ヘッド2を搬送する制御信号Sx2、Sy2、Sz2をヘッド搬送機構3にそれぞれ搬送可能に構成されている。

【0032】 微細加工用電源6はその陽極が被加工面を有する試料8を載置した基台7に、その陰極が探針1の 芯極10にそれぞれ接続されている。また基準電圧Vrefが探針1の参照電極12に供給されている。微細加工用電源6は制御装置5の制御信号Svに応じて探針1と基台7との間に電圧を供給可能に構成されている。陽極からは陽極電圧V+が陰極からは陰極電圧V-がそれぞれ供給されている。その電圧値は微細加工の内容に応じて種々に変更可能である。

【0033】上記構成において、参照電極12の基準電圧を基準として陰極(作用極)である芯極10と陽極である被加工面との電位差によって微細加工が可能となる。

【0034】なお上記のように探針1とインクジェット 式記録ヘッド2とを個別に搬送可能に構成する他、両者 を同時に搬送可能に構成してもよい。例えば図5に示す 探針搬送機構3bは探針1を所定の回転面で回動可能に 構成されている。そしてヘッド搬送機構4とともに搬送 可能に構成されている。この構成によればヘッド搬送機 30 構4によりヘッド2が搬送されると探針1もヘッド2と ともに搬送される。ヘッド2から流動体100が吐出さ れている間は流動体100の着弾を妨げないように探針 搬送機構3bは探針1を位置P1に下げておく。流動体 100が被加工面に着弾したら探針搬送機構3bは探針 1を回動させて位置P2に移動させる。制御装置5はさ らにヘッド搬送機構4は全体を下げて探針1の先端を着 弾した流動体100に接触させる。また図6に示す探針 搬送機構3cは探針1を往復動作させることが可能に構 成されている。この場合にはヘッド2からの流動体10 0の吐出時に探針1は位置P3で待機させられ流動体1 00が着弾したら位置P4まで搬送される。このように 探針1をヘッド2に対してどのように相対的に移動させ るかは自由に設計変更可能である。

【0035】(製造方法)次に本発明の微細加工装置の動作を図3のフローチャートおよび図4の製造工程断面図を参照して説明する。以下は試料を陽極酸化するための微細加工処理に関する。試料8にはシリコン102上に一様にアルミニウム薄膜101を形成したものを用いる。インクジェット式記録ヘッド2から吐出させる流動50

体(作用媒体)にはシュウ酸溶液を用いる。

【0036】ヘッド搬送・吐出工程(図4(a)): まず制御装置5は制御信号Sx2、Sy2、Sz2をへ ッド搬送機構4に供給し、試料8上で微細加工したい微 細加工領域にインクジェット式記録ヘッド2を搬送させ る(図3S1)。次いで制御信号Spをインクジェット 式記録ヘッド2に供給し、ヘッド2内部のキャピティ2 21から流動体100を吐出させる(図352)。この 結果試料8の微細加工領域に流動体100が付着する。 【0037】探針搬送工程(図4(b)): 次いで制 御装置は制御信号Sx1、Sv1、Sz1を探針搬送機 構3に供給し、微細加工領域に着弾している流動体10 0に探針1を接触させる(図3S3)。探針1の芯極1 0のみならず参照電極12も流動体100に接触させる ように制御装置5は探針搬送機構3を制御する。すなわ ち適正位置にない限り (図3S4:NO) 探針1の位置 補正を行う(図3S5)。

【0038】微細加工工程(図4(c)): 次いで制 御装置5は制御信号Svを微細加工用電源6に供給し、 探針1の芯極10と基台7との間に電圧を印加させる 20 (図3S6)。このとき流動体100の液滴の電位は参 照電極12に供給される基準電圧Vrefになる。この 処理により流動体100中の陽極近傍、すなわち試料8 のアルミニウム薄膜近傍で陽極酸化が行われる。つまり 電子が流動体中から陽極である試料8のアルミニウム薄 膜101に移動するため、シュウ酸によってアルミニウ ムが酸化され、酸化アルミニウム(AI2O3)膜10 3が発生する。酸化アルミニウムは絶縁膜として機能す る。制御装置5は形成したい絶縁パターンに沿って上記 探針1とヘッド2を移動させながら微細加工を行う。加 エすべき残りのパターンがある限り(図3S7;YE S)、上記処理(図3S1~S7)を繰り返す。導電性 のあるアルミニウム薄膜中の任意の領域を陽極酸化する ことで任意のパターンで絶縁膜を形成できることにな

【0039】なお流動体100としてパーマロイ鍍金液等の鍍金液を使用した場合には微細領域の鍍金が行える。鍍金溶液の条件を一定になるように雰囲気設定し(例えば約25℃、pH約4)、上記の流動体100と同様にして鍍金溶液をインクジェット式記録ヘッド2から鍍金させたい領域に吐出する。そして上記と同様にして探針1に電圧を印加すれば微小領域が鍍金される。例えば磁性体に使用する微細なドットを形成可能である。この処理により例えば約70nm程度の径でドットを形成できる。

【0040】上記したように本実施形態1によれば、流動体をインクジェット方式により試料に塗布可能に構成したので、局部的に陽極酸化膜や鍍金が行える。このときインクジェット方式によれば流動体の吐出量を少なく抑えることができるので、経済的である。また吐出した

II 流動体の条件管理が不要なので、製造装置を小型化できる。

【0041】 (実施形態2) 本発明の実施形態2は局所 的にレジスト形成が可能な微細加工に関する。本実施形 態の微細加工装置の構成は上記実施形態1とほぼ同様な ので説明を省略する。ただし本実施形態の探針1 bは、 図7の断面図に示すようにカンチレバー13によって光 ファイバー10 bが先端部まで敷設されて構成されてい る。ただし光ファイバーを細線化してある程度の機械的 強度を持たせて光ファイバー自体をカンチレバーとして 10 機能させるのであれば、カンチレバー13は不要であ る。光ファイバー10bの先端部は光射出面14を除い て金属膜11bが形成されている。光ファイバー10b は導波路として機能可能に構成されており、供給端から 供給された光を減衰させることなくその先端の光射出面 14から射出可能に構成されている。金属膜11bは光 の漏れを無くし、光の供給効率を高めるための遮断壁と して機能可能に構成されている。光射出面14の径は例 えば50 nm程度に加工されている。また上記実施形態 1の微細加工用電源6の代わりに図示しない発光装置が 20 備えられている。当該発光装置は制御装置5の制御によ り所定の波長、例えば波長413nmのレーザ光を光フ ァイバー10bに供給可能に構成されている。なおレジ ストがレーザ光以外の光で露光されることを防止するた めには当該微細加工装置をイエロールームに設置する。

【0042】(製造方法)次に本発明の微細加工装置の動作を図3のフローチャートおよび図8の製造工程断面図を参照して説明する。以下は試料表面にレジストを形成するための微細加工処理に関する。試料8は例えばシリコン基板104であるものとする。インクジェット式 30記録ヘッド2から吐出させる流動体(作用媒体)にはエネルギーにより硬化する樹脂、例えば光硬化性樹脂を用いる。

【0043】ヘッド搬送・吐出工程(図8(a)): まず制御装置5は制御信号Sx2、Sy2、Sz2をヘッド搬送機構4に供給し、試料8上でレジストを形成したい領域にインクジェット式記録ヘッド2を搬送させる(図3S1)。次いで制御信号Spをインクジェット式記録ヘッド2に供給し、ヘッド2内部のキャピティ221から光硬化性樹脂である流動体100bを吐出させる(図3S2)。この結果試料8の加工領域に流動体100bが付着する。

【0044】探針搬送工程(図8(b)): 次いで制御装置は制御信号Sx1、Sy1、Sz1を探針搬送機構3に供給し、加工領域に着弾している流動体100bに探針1bの先端である光射出面14を接触させる(図3S3)。探針1bの光射出面14全体が流動体100bに接触するように制御装置5は探針搬送機構3を制御する。すなわち適正位置にない限り(図3S4:NO)探針1bの位置補正を行う(図3S5)。

【0045】微細加工工程(図8(c)): 次いで制御装置5は制御信号S v を発光装置に供給する。この結果、発光装置からのレーザ光が光ファイバー10b内で伝達され光射出面14から射出される(図3S6)。この処理により流動体100bで光が照射される領域の樹脂が硬化してレジストが形成される。レジストを形成すべき残りの領域パターンがある限り(図3S7;YES)、上記処理(図3S1~S7)を繰り返す。この繰り返しでシリコン104表面に微細な幅、例えば65nm程度のレジストパターンが形成される。微細なレジストパターンが形成される。微細なレジストパターンが形成されたら、シリコン基板104にエッチング等を施し、微細な凹凸パターンを形成する。本実施形態は例えば高密度記録の記録媒体における情報記録や半導体回路におけるパターニングなどに用いられる。【0046】上記したように本実施形態2によれば流動

【0046】上記したように本実施形態2によれば流動体をインクジェット方式により試料に塗布可能に構成したので、局部的にレジスト形成が行える。このときインクジェット方式によればレジスト材料の吐出量を少なく抑えることができるので、経済的である。また吐出した流動体の条件管理が不要なので、製造装置を小型化できる。

【0047】(実施形態3)本発明の実施形態3は局所的に磁性体を形成可能な微細加工に関する。本実施形態の微細加工装置の構成は上記実施形態1とほぼ同様なので説明を省略する。ただし本実施形態の探針1cは、図9の断面図に示すようにカンチレバー13と芯極10cとを備えている。芯極10はトンネル効果により直接微細加工を司る電極で、いわゆる作用極として作用する電極である。芯極10は微細加工に耐えられる物理的化学的安定性を有する材料で構成される。また微細加工用電源6からの参照電圧は不要である。

【0048】(製造方法)次に本発明の微細加工装置の動作を図10の製造工程断面図を参照して説明する。以下は試料表面に酸化鉄を形成するための微細加工処理に関する。被加工面である試料8は、例えば基板106に鉄薄膜107が形成されたもの(図10(a))である。インクジェット式記録ヘッド2から吐出させる流動体(作用媒体)には、酸化鉄などの酸化物を流動体中でエピタキシャル成長させることが可能な媒体を用いる。例えば流動体100cとして鉄やコバルト等の塩化物水溶液が考えられる。

【0049】第1加工工程(図10(b)): まず制御装置は制御信号Sx1、Sy1、Sz1を探針搬送機構3に供給し、鉄薄膜107が形成された基板106上で、酸化鉄を形成したい領域に探針1cの先端を近づける。探針1cの先端と鉄薄膜107との間でトンネル電流が流れる間隙となるように制御装置5は探針搬送機構3を制御する。

【0050】次いで制御装置5は制御信号Svを微細加工用電源6に供給する。この結果、探針1cの芯極10

c と鉄薄膜107との間に電圧が印加される。この処理 により、トンネル効果による電流が流れた領域の鉄が大 気中の水蒸気と反応し、鉄薄膜107表面が酸化され酸 化鉄膜108に変化する。酸化すべき残りの領域がある 限り上記処理を繰り返す。この繰り返しで鉄薄膜107 表面を酸化鉄膜に変えていく。

【0051】第2加工工程(図10(c)~(d)): 次いで制御装置5は制御信号Sx2、Sy2、Sz2 をヘッド搬送機構4に供給し、インクジェット式記録へ 御信号Spをインクジェット式記録ヘッド2に供給し、 ヘッド2内部のキャピティ221から流動体100cを 吐出させる。この結果酸化鉄膜108を覆って流動体1 00cが付着する(図10(c))。次いで流動体10 0 c 中において酸化鉄膜108を核として、フェライト をエピタキシャル成長させる(液相エピタキシャル成

【0052】フェライトの成長が終了したら、不要にな った流動体100cを試料8上から除去する(図10 (e))。酸化鉄膜107を核としてフェライトが成長.20 する断面図である。 しているので、酸化鉄膜107を形成したパターン通り の強磁性体膜が得られる。この磁性体ドットは微細径を 備えている。すなわちこれらの工程により磁性体の微細 パターンを形成していくことで、高密度記録のための記 録媒体を製造できる。

長:図10(d))。

【0053】上記したように本実施形態3によれば探針 による第1の加工とインクジェット方式による第2の加 工により、局部的にフェライト形成が行える。このとき インクジェット方式によれば塩化物水溶液の使用料を少 なく抑えることができるので、経済的である。また吐出 30 した流動体の条件管理が不要なので、製造装置を小型化 できる。

【0054】(その他の変形例)本発明は上記実施形態 によらず種々に変形して適用することが可能である。す なわちインクジェット方式などを用いて流動体を塗布す るための構成と探針により微細加工を行うための構成と を備えていれば、本発明の適用範囲である。上記実施形 態3のように、探針による微細加工を必ずしも塗布され た流動体の中で行うことを要しない。すなわちi)流動 体を塗布し、塗布された流動体中に探針を付けて行う加 40 図一部断面図である。 工、ii)探針により加工を行い、その後に流動体を塗 布して行うさらなる加工およびiii)流動体を塗布し て加工を行い、その後に探針により行う加工など、流動 体の塗布と探針による加工が密接な関係を有する場合に は本発明の適用範囲となる。また上記各実施形態では、 エネルギーとして電圧や光を供給可能な探針およびエネ ルギー供給装置を使用していたが、他のエネルギー、例 えば熱、磁気等を供給可能に構成してもよい。また探針 と流動体塗布機構を個別の構成として説明したいたが、 一つの装置で双方の機能を兼務可能に構成してもよい。

例えば探針の内部に貫通穴を設け、この貫通穴を通して 流動体を供給可能に構成してもよい。このように構成す れば、探針搬送機構と流動体搬送機構とを一体化可能で ある。また探針の構造、インクジェット式記録ヘッドの 構造、流動体の材料等は上記に拘束されず種々に変更可 能である。

[0055]

【発明の効果】本発明によれば、作用媒体である流動体 を局所的に塗布するよう構成したので、材料の利用効率 ッド2を酸化鉄膜108の上部に搬送させる。そして制 10 がよく小型化が可能な微細加工装置を提供することが可

> 【0056】本発明によれば、作用媒体である流動体を 局所的に塗布する工程を備えたので、材料の利用効率が よく小型の装置に適用可能な微細加工方法を提供するこ とが可能である。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施形態1における微細加工装置の構 造図である。

【図2】本発明の実施形態1における探針の構造を説明

【図3】本発明の実施形態1における微細加工装置の動 作を説明するフローチャートである。

【図4】実施形態1の微細加工方法を説明する製造工程 断面図である。

【図5】本発明の実施形態1における搬送機構の変形例 の説明図である。

【図6】本発明の実施形態1における搬送機構の他の変 形例の説明図である。

【図7】本発明の実施形態2における探針の構造を説明 する断面図である。

【図8】実施形態2の微細加工方法を説明する製造工程 断面図である。

【図9】本発明の実施形態3における探針の構造を説明 する断面図である。

【図10】実施形態3の微細加工方法を説明する製造工 程断面図である。

【図11】インクジェット式記録ヘッドの分解斜視図で

【図12】インクジェット式記録ヘッドの主要部の斜視

【符号の説明】

1、1b、1c…探針

2…インクジェット式記録ヘッド

3、3b、3c…探針搬送機構

4…ヘッド搬送機構

5…制御装置

6…微細加工用電源

7…基台

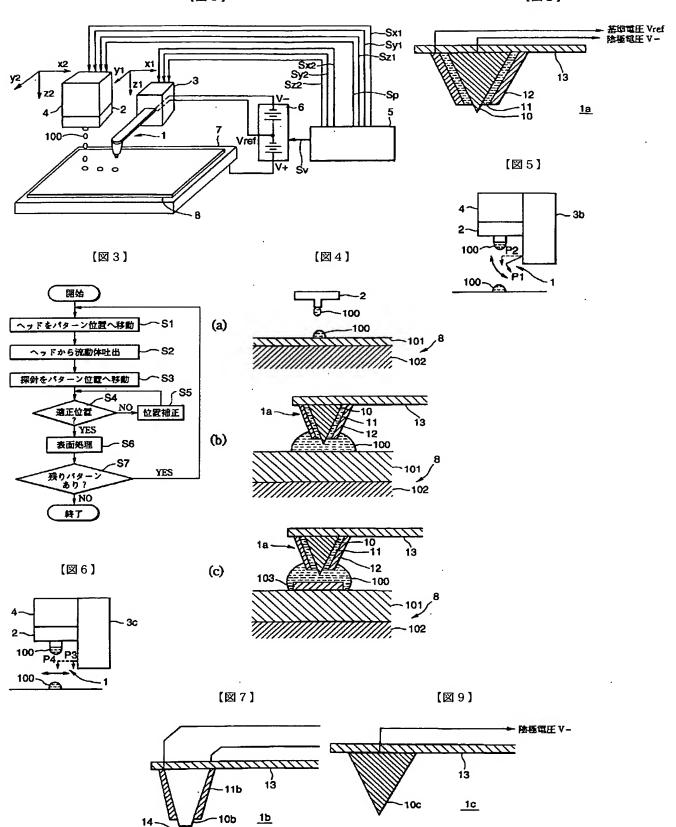
8…試料

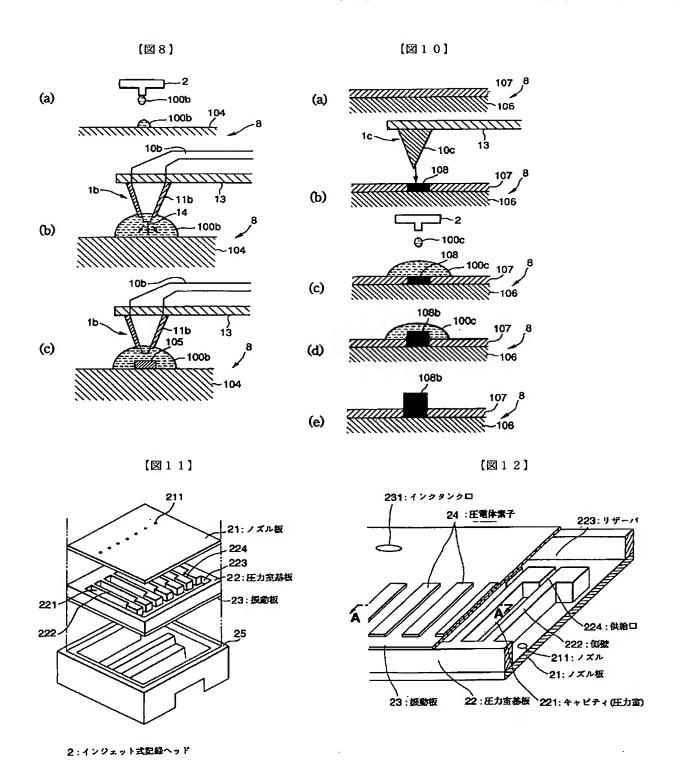
10…芯極

100, 100b、100c…流動体

12…参照電極

【図1】 【図2】





フロントページの続き

(72)発明者 下田 達也 長野県諏訪市大和3丁目3番5号 セイコ ーエプソン株式会社内

(72)発明者 戞山 髙信 長野県諏訪市大和3丁目3番5号 セイコ ーエプソン株式会社内

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:		
BLACK BORDERS		
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES		
☐ FADED TEXT OR DRAWING		
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING		
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES		
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS		
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS		
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT		
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY		
□ OTHER:		

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.